



# Дополнение действительно для преобразователей частоты VFX 2.0 и FDU 2.0 фирмы Emotron

## Изменения в связи с обновлением программного обеспечения, версия 4.34

Это дополнение относится к Руководству по эксплуатации под номером:  
 01-5325-09r2 для Emotron FDU 2.0, программное обеспечение версии 4.3X и  
 01-5326-09r2 для Emotron VFX 2.0, программное обеспечение версии 4.3X

### Изменения, относящиеся только к Emotron VFX

Новая версия программного обеспечения 4.34 позволят управлять как асинхронными двигателями, так и синхронными индукторными двигателями с постоянными магнитами.

Тип двигателя выбирается в меню [22I].

#### Меры безопасности



**ВНИМАНИЕ!**  
 Запрещается производить какие-либо работы на приводе, когда ротор вращается, при подключенном к нему синхронном индукторном двигателе с постоянными магнитами.

При вращении ротора двигателя вырабатывается напряжение, поступающее на выходные клеммы привода.

#### Глава 11. Функциональное описание

##### Тип двигателя [22I]

Это меню используется для выбора типа двигателя. Приводы переменного тока Emotron обеспечивают возможность управления как асинхронными двигателями, так и синхронными индукторными двигателями с постоянными магнитами.

<b>22I Тип двигат</b>	
Stp <b>A</b> Асинхр	
По умолчанию:	Асинхр
Асинхр	0 Асинхронный двигатель
Синх с ПМ	1 Синхронный двигатель с постоянными магнитами

#### Информация для интерфейса

Номер регистра Modbus/DeviceNet:	43059
Ячейка/указатель Profibus	168/218
Указатель EtherCAT (шестнадцатеричный)	4bf3
Указатель Profinet IO	19443
Формат данных Fieldbus	UInt
Формат данных Modbus	UInt

**ПРИМЕЧАНИЕ.** Если в меню [22I] выбран тип двигателя PMSM, следующие установки параметров будут выполнены автоматически:  
 В меню “Режим работы [213]” будет принудительно установлен режим В/Гц.  
 Меню “Летающий пуск [33A]” будет скрыто. Это значит, что режим летающего пуска использовать нельзя.

### Изменения, относящиеся к Emotron FDU и к Emotron VFX

#### Глава 11. Функциональное описание

В меню “Cos двигателя φ [227]” изменен диапазон. Минимальное значение теперь равно 0,45.

	<b>227 Cosφдв-ля</b> Stp <b>A</b> M1 : CosφНОМ
По умолчанию:	CosφНОМ (см. Примечание 2 page 88)
Диапазон:	<b>0.45 - 1.00</b>



Новые меню:

## Порядок фаз [22Н]

Порядок чередования фаз на выходных клеммах привода. Выбрав установку “реверсирование” в этом меню, можно изменить направление вращения двигателя, е переключая кабеля двигателя.

<b>22Н Черед фаз</b>	
<b>Stp <b>A</b>                      Прямое</b>	
По умолчанию:	Прямое
Прямое	0    Прямой порядок чередования фаз (U, V, W)
Обратное	1    Обратный порядок чередования фаз (U, W, V)

### Информация для интерфейса

Номер регистра Modbus/DeviceNet:	43058
Ячейка/указатель Profibus	168/217
Указатель EtherCAT (шестнадцатеричный)	4bf2
Указатель Profinet IO	19442
Формат данных Fieldbus	UInt
Формат данных Modbus	UInt

## Версия ПО [9221]

Дата и время создания версии программного обеспечения.

<b>9221 Версия ПО</b>	
<b>Stp</b>	
По умолчанию:	ГГ:ММ:ДД:ЧЧ:ММ:СС

### Информация для интерфейса

Номер регистра Modbus/DeviceNet:	31040 - 31045
Ячейка/указатель Profibus	121/184 - 189
Указатель EtherCAT (шестнадцатеричный)	2410 - 2415
Указатель Profinet IO	1040 - 1045
Формат данных Fieldbus	UInt
Формат данных Modbus	UInt

## ИД сборки [9222]

Идентификационный номер ПО.

<b>9221 Ном сборки</b>	
<b>Stp                      07df2d96</b>	
Пример:	07df2d96

### Информация для интерфейса

Номер регистра Modbus/DeviceNet:	310048
Ячейка/указатель Profibus	121/192
Указатель EtherCAT (шестнадцатеричный)	2418
Указатель Profinet IO	1048
Формат данных Fieldbus	UInt
Формат данных Modbus	UInt